

## 手提式遥控器

用4种频道独立控制多达4个机器人，整套动作程序的指令可以通过12个遥控器按键和00-99 2个数字按键来控制。



**POWER** 电源开关 - 开/关那些舵机，在关掉电力的情况下，超智机甲只维持遥控器的控制。

**SEND** 传送 - 不使用  
**SPEED** 速度 - 不使用  
**MODE** 模式 - 不使用  
**STEPS** 步骤 - 不使用

输入2位数字然后按确定来指令超智机甲执行该指定动作。

"SERVO"舵机 - 不使用  
 "POSITION" 位置 - 不使用

按重复键，它会重复前一个动作直至你重新输入其它动作为止。



向左转动30度



向右转动30度



向左移动1步



向前走1步



向后移动1步



向右移动1步



由面向地板站立起来



由躺下至站立



由站立至趴下面向地板



由站立至躺下



### 遥控按键

按遥控器的按键，超智机甲会执行该指定动作。



### 设定机甲编码于接受指令

按“Power” + “setup”，然后输入00-31中的其中一组数值，再按CH-A—CH-D其中一种频道，完成后该超智机甲则使用该频道接收指令。你用一个遥控器控制4个机甲，只需要输入独特的频道来转换传送机甲的指令。

所有的频道都会在断电或更换新电池后回复至出厂设定的ID频率“31”。